



**Università
degli Studi
di Palermo**

Dipartimento di Ingegneria
Direttore: Prof. Livan Fratini



Laboratorio di Robotica Mobile e Sistemi Distribuiti e Cooperanti

Responsabile Scientifico:

Prof. Adriano Fagiolini Tl +39 091 23863613
(adriano.fagiolini@unipa.it)

Ubicazione:

Ed. 10 PT

Attività di ricerca: Sviluppo di soluzioni avanzate per l'agricoltura di precisione, con particolare attenzione all'uso di droni per il monitoraggio multispettrale, tecniche di Visual SLAM per la navigazione autonoma e robot mobili per l'automazione agricola in contesti siciliani.

Principali apparecchiature:

- 1- Droni DJI Mavic 3 Enterprise Multispectral per monitoraggio avanzato e agricoltura di precisione;
- 2- Robot mobili terrestri con capacità di navigazione autonoma;
- 3- Piattaforme hardware-in-the-loop (HIL) per simulazioni avanzate;
- 4- Sensori multispettrali e LiDAR per analisi ambientale e robotica.

